



Evolution(s) Révolution(s) 23 - 29 mars 2009

Étude et conception d'un robot ramasseur-trieur d'objets  
Faculté des sciences appliquées

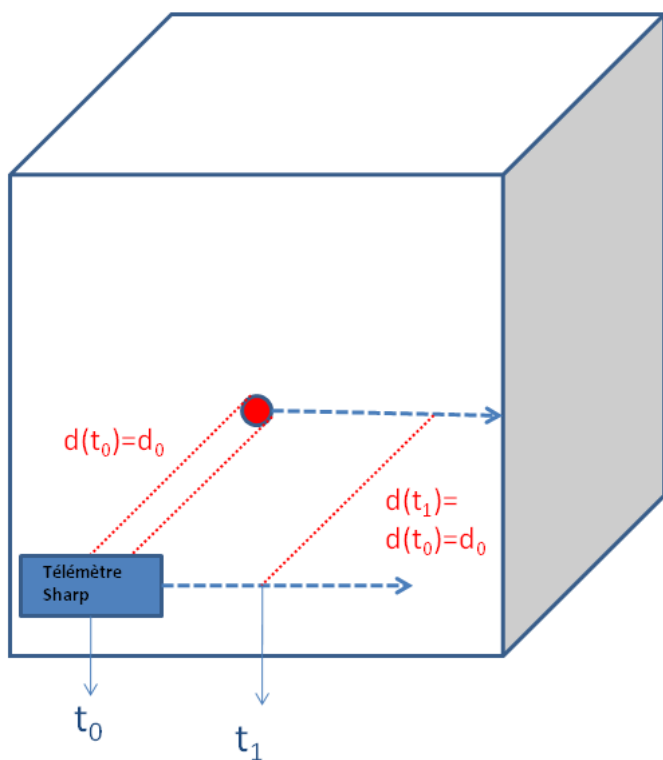
**LA DETECTION DES OBJETS:**

**En quoi cela consiste-t-il exactement?**

Cela nous permet de détecter des objets ainsi que de définir leurs types.

**A quelles techniques avons-nous pensé?**

Détection par télémètre et bras mobile



Détection tactile

